# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

### **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

### IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, Please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

## THIS PAGE BLANK (USPTO)

# **EUROPEAN PATENT OFFICE**

#### **Patent Abstracts of Japan**

PUBLICATION NUMBER

07131886

**PUBLICATION DATE** 

19-05-95

APPLICATION DATE

05-11-93

APPLICATION NUMBER

05276405

APPLICANT: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD;

INVENTOR: IBARAKI SATORU;

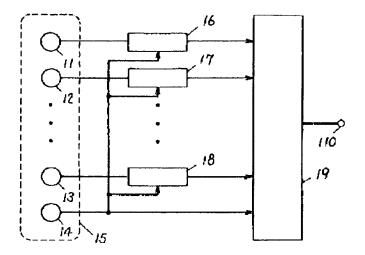
INT.CL.

H04R 3/00 H04R 1/40

TITLE

ARRAY MICROPHONE AND ITS

SENSITIVTY CORRECTING DEVICE



ABSTRACT :

PURPOSE: To provide the array microphone having the function to automatically correct sensitivities of respective microphone units constituting the array microphone to the same characteristic.

CONSTITUTION: The acoustic wave gathered by a microphone array 15 is outputted to the succeeding stage through first to N-th microphone units 11 to 14. First to (N-1)th sensitivity correcting devices 16 to 18 take the output signal of the N-th microphone unit 14 as the reference signal and correct the sensitivities of respective microphone units so that level. of output signals are equal to the signal level from the N-th microphone unit 14. As the result, levels of input signals to a directivity forming means 19 are equal to each other even in the case of the variance in sensitivity of microphone units, and the degradation of the directional pattern in the directivity forming means 19 is suppressed.

COPYRIGHT: (C)1995,JPO

## THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19)日本国特許庁 (JP)

ŧ

#### (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

#### 特開平7-131886

(43)公開日 平成7年(1995)5月19日

 (51) Int.CL<sup>6</sup>
 識別記号 庁内整理番号 F I 技術表示箇所

 H 0 4 R 3/00 1/40 3 2 0 A
 3 2 0 A

審査請求 未請求 請求項の数? OL (全 7 頁)

(21)出願番号 特願平5-276405 (71)出願人 000005821 松下電器產業株式会社 (22)出願日 平成5年(1993)11月5日 大阪府門真市大字門真1006番地 (72)発明者 田川 潤一 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (72)発明者 古川 博基 大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (72)発明者 金森 丈郎 大阪府門真市大学門真1006番地 松下電器 産業株式会社内 (74)代理人 弁理士 小鍛治 明 (外2名)

#### (54)【発明の名称】 アレイマイクロホンおよびその感度補正装置

#### (57)【要約】

【目的】 アレイマイクロホンを構成する各マイクロホンユニットの感度を自動的に同一特性に補正する機能を有するアレイマイクロホンを提供する。

【構成】 マイクロホンアレイ 15で収音された音波は、第1のマイクロホンユニット 11~第Nのマイクロホンユニット 14を介して後段に出力される。第1の感度補正装置 16から第(N-1)の感度補正装置 18は第Nのマイクロホンユニット 14の出力信号を参照信号として入力し、各出力信号のレベルが第Nのマイクロホンユニット 14からの信号レベルと等しくなるように、各マイクロホンユニットの感度補正を行なう。その結果、マイクロホンユニットの感度にばらつきがある場合でも、指向性形成手段 19への入力信号のレベルは等しくなり、指向性形成手段 19における指向特性の劣化を抑制ことができる。

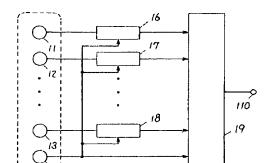
- 11 第1のマイクロホン ユニット
- 12 第2のマイクロホン ユニット
- 13 第(N-1)の マイクロホンユニット 14 第Nのマイクロホン ユニット
- 15 マイクロホンアレイ

14 1

16 第1の感度補正装置 17 第2の感度補正装置 18 第(N-1)の

最終質に続く

- 76 奥(N- )(D) 感度補正報質
- 19 指向性形成平段 110 信号出力端子



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】少なくとも2個以上配列された第1から第Nのマイクロホンユニットより構成されるマイクロホンユニットそれで、前記第1から第(N-1)のマイクロホンユニットそれでれの後段に設けられた第1から第(N-1)の感度補正装置の出力信号と前記第1から第(N-1)の感度補正装置の出力信号を入力とする指向性形成手段とを具備し、前記第1の感度補正装置から第(N-1)の感度補正装置は、前記第Nのマイクロホンユニットの出力信号を影照信号として入力し、第1の感度補正装置から第(N-1)の感度補正装置の各出力信号のレベルが前記第Nのマイクロホンユニットからの信号レベルと等しくなるように、各マイクロホンユニットの感度補正を行なうことを特徴とするアレイマイクロホン。

【請求項2】感度補正装置は、マイクロホンユニットか ら出力される信号が入力される信号入力端子と、基準と なる信号が入力される参照信号入力端子と、信号の絶対 値を算出する第1及び第2の絶対値演算手段と、2つの 信号の減算を行なう減算手段と、信号の符号を検出する 符号検出手段と、信号を定数倍する乗算手段と、制御信 号に応じて信号を増幅または減衰する可変信号増幅手段 と、前記可変信号増幅手段により増幅または減衰された 信号を指向性形成手段へ出力するための信号出力端子と を具備し、前記信号入力端子は前記可変信号増幅手段の 入力へ接続され、前記可変信号増幅手段の出力は前記信 号出力端子と前記第1の絶対値演算手段の入力へ接続さ れ、前記参照信号入力端子は前記第2の絶対値演算手段 の入力へ接続され、前記第1の絶対値演算手段及び前記 第2の絶対値演算手段の出力は前記減算手段の入力へ接 30 続され、前記減算手段により前記第2の絶対値演算手段 の出力信号から前記第1の絶対値演算手段の出力信号が 減算され、前記減算手段の出力は前記乗算手段の入力へ 接続され、前記乗算手段は前記可変信号増幅手段へ制御 信号を出力することを特徴とする請求項1記載のアレイ マイクロホン。

【請求項3】第1の絶対値演算手段及び第2の絶対値演算手段のそれぞれの前段にオフセット除去手段を設けたことを特徴とする請求項2記載のアレイマイクロホン。

【請求項4】第1の絶対値演算手段及び第2の絶対値演算手段のそれぞれの前段に帯域通過フィルタを設けたことを特徴とする請求項2記載のアレイマイクロホン。

【請求項 5】補正の対象となる信号が入力される信号入力端子と、基準となる信号が入力される参照信号入力端子と、信号の絶対値を算出する第1及び第2の絶対値演算手段と、信号の符号を検出する符号検出手段と、信号を定数倍する乗算手段と、制御信号に応じて信号を増幅または減衰する可変信号増幅手段と、前記可変信号増幅手段により増幅または減衰された信号を出力する信号出力端子とを具備 50

し、前記信号入力端子は前記可変信号増幅手段の入力へ接続され、前記可変信号増幅手段の出力は前記信号出力端子と前記第1の絶対値演算手段の入力へ接続され、前記参照信号入力端子は前記第2の絶対値演算手段の入力へ接続され、前記解1の絶対値演算手段の入力へ接続され、前記滅算手段の出力は前記滅算手段の出力信号から前記第1の絶対値演算手段の出力信号がが算され、前記滅算手段の出力は前記乗算手段の出力信号が減算され、前記減算手段の出力は前記乗算手段の入力へ接続され、前記減算手段は前記可変信号増幅手段へ制御信号を出力することを特徴とする感度維正装置。

【請求項6】第1の絶対値演算手段及び第2の絶対値演算手段のそれぞれの前段にオフセット除去手段を設けたことを特徴とする請求項2記載の感度補正装置。

【請求項7】第1の絶対値演算手段及び第2の絶対値演算手段のそれぞれの前段に帯域通過フィルタを設けたことを特徴とする請求項2記載の感度補正装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

7 【産業上の利用分野】本発明は、指向性マイクロホンの 一つとして用いられているアレイマイクロホン及び該ア レイマイクロホンに用いる感度補正装置に関するもので ある。

[0002]

【従来の技術】近年、アレイマイクロホンはその指向性 が極めて鋭いことから、遠隔収音における高S/N収音 や拡声装置のハウリング防止などに用いられるようになってきた。

【0003】以下、図面を参照しながら、上述したアレイマイクロホンの一例について説明する。

【0004】図6(a)は従来のアレイマイクロホンの構成を示すものである。図6において、61は第1のマイクロホンユニット、62は第2のマイクロホンユニット、63は第Nのマイクロホンユニットである。64はマイクロホンアレイで、第1のマイクロホンユニット61から第Nのマイクロホンユニット63まで、同一の特性をもつN個のユニットの1次元配列により構成される。65は指向性形成手段で、66は出力端子である。

【0005】以上のように構成されたアレイマイクロホンについて、以下その動作を説明する。まず、第1のマイクロホンユニット61から第Nのマイクロホンユニット63は到来音波を受信し、それぞれ指向性形成手段65に出力する。指向性形成手段65はマイクロホンアレイ64に平面波が入射したときの入射角度による各マイクロホンユニット出力信号の位相差の変化を利用して所望の指向性を形成する。以下図面を参照しながら、指向性形成手段65の例について説明する。

【0006】例えば、図6(b) 世帯す指向性形成手段では、第1の信号人力端子67〜第四の信号人力端子69へ入力された各マイクロボンユニットの出力信号に、

3

【0007】また、特開平2-205200号公報に記 載されたアレイマイクロホンでは、図6 (c) のよう に、各ユニットの後段に設けられかつマイクロホンユニ ットの個数と同数のタップ数をもつディジタルフィルタ 615~617と、各ディジタルフィルタの出力を加算 する加算器613により構成されるファンフィルタ [例 えば、ケー、エル、ピーコック: "オン ザ プラクテ ィカル デザイン オブディスクリート ベロシテイ フィルターズ フォー サイズミック データプロセッ シング", アイ・イー・イー・イー ティー・アール・ エー・エヌ・エス、エー・シー・オー・ユー・エス・テ ィー・, エス・ピー・イー・イー・シー・エッチ アン ド エス・アイ・ジー・エヌ・エー・エル ビー・アー ス・ピー-30, 1, ピー・ピー, 52-60 (エフ・イー・ ピー、1982)、【K.L.Peacock:On the practical desig n of discrete velocity filters for seismic data pr ocessing ", IEEE Trans. Acoust., Speech & Signal Proc ess., ASSP-30, L, pp. 52-60 (Feb. 1982). }を参照] を指向 性形成手段として用いている。その結果、信号出力端子 614の出力は、図6(c)に示す指向性形成手段より も死角領域と収音領域の境界面が急峻な遮断特性をも ち、かつ収音すべき方向についてはどの角度についても 一様な音圧周波数特性を得ることができる。

#### [8000]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、通常、アレイマイクロホンの指向性形成手段は入力信号のレベルがすべて等しいという前提のもとに設計されているため、アレイマイクロホンを構成する各マイクロホンユニットの感度や、それに付随するマイクロホンアンブ等の回路の感度(以下、これらをまとめて単にマイクロホンユニットの感度と呼ぶ)が経時変化や製造上の理由等で同一でない場合には、指向性形成手段の入力部において各ユニットの信号レベルにばらつきが生じ、指向特性が劣化するという問題点を有していた。また製法上、まったく特性が同一のマイクロホンユニットや回路を多数飼そろえるのは困難であり、感度が多少ばらついても所望の指向特性が得られるアレイマイクロホンが望ましい。

【0009】本発明は上記問題点を鑑み、アレイマイクロホンを構成する各マイクロホンユニットの感度を自動的に同一特性に補正する機能を有するアレイマイクロホンと、感度を自動的に補正する感度補正装置を提供することを目的としたものである。

[0010]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するために、本発明のアレイマイクロホンは、少なくとも2個以上配列された第1から第Nのマイクロホンユニットより構成されるマイクロホンユニットそれぞれの後段に設けられた第1から第(N-1)の感度補正装置の出力信号と前記第1から第(N-1)の感度補正装置の出力信号と前記第Nのマイクロホンユニットの出力信号と前記第Nのマイクロホンユニットの出力信号として入力とする指向性形成手段とを具備し、前記第1の感度補正装置から第(N-1)の感度補正装置から第(N-1)の感度補正装置から第(N-1)の感度補正装置の各出力信号のレベルが前記第Nのマイクロホンユニットからの信号レベルと等しくなるように、各マイクロホンユニットの感度補正を行なうことを特徴とするものである。

#### [0011]

イー・、エス・ピー・イー・イー・シー・エッチ アンド エス・アイ・ジー・エヌ・エー・エル ピー・アール・オー・シー・イー・エス・エス、、エー・エス・エ 20 ユニット以外の各マイクロホンユニットの後段に設けられた感度補正装置の参照入力とすることにより、マイクピー、1982)、【K.L. Peacock:On the practical design of discrete velocity filters for seismic data processing ", IEEE Trans. Acoust., Speech & Signal Proc 「特性の劣化を抑制する。

#### [0012]

【実施例】以下、本達明の一実施例について、図面を参 照しながら説明する。

【0013】図1は、本発明の一実施例におけるアレイ マイクロホンのプロック図である。図1において、11 30 は第1のマイクロホンユニット、12は第2のマイクロ ホンユニット、13は第(N-1)のマイクロホンユニ ット、14は第Nのマイクロホンユニットである。15 はマイクロホンアレイで、第1のマイクロホンユニット 11から第Nのマイクロホンユニット14を直線状に配 列したものである。16は第1の感度補正装置であっ て、第十のマイクロホンユニット11の後段に設けられ る。感度補正装置の実施例については後述する。同様 に、17、18はそれぞれ第2、第 (N-1) の感度補 正装置であって、それぞれ第2マイクロホンユニット1 2、第(N-1)のマイクロホンユニット13の後段に 設けられる。さらに、第1の感度補正装置16から第 (N-1)の感度補正装置18の各感度補正装置は、第 Nのマイクロホンユニット14の出力信号を参照信号と して用いる。19は指向性形成手段で、110は信号出 力端子である。

【 $0.0 \pm 4$ 】以上のように構成されたアレイマイクロホンについて、以下その動作を説明する。

【0015】マイクロホンアレイ15で収音された音波は、第1のマイクロホンユニット11~第Nのマイクロ 50 ホンユニット14を介して後段に出力される。第1の感

度補正装置16から第(N-1)の感度補正装置18は 第Nのマイクロホンユニット14の出力信号を参照信号 として入力し、各出力信号のレベルが第Nのマイクロホ ンユニット14からの信号レベルと等しくなるように、 各マイクロホンユニットの感度補正を行なう。その結 果、マイクロホンユニットの感度にばらつきがある場合 でも、指向性形成手段19への入力信号のレベルは等し くなり、指向性形成手段19における指向特性の劣化を 抑制ことができる。

【0016】本実施例によるアレイマイクロホンの 250 Hz、500Hz、1kHz における指向特性を図5 (a) に、同じ く従来例のアレイマイクロホンにおける指向特性を図5 (b) に示している。両図から明らかなように、本実施 例によるアレイマイクロボンは、特に側面から背面にか けての感度の減衰量が従来例のアレイマイクロホンに比 べて大きく得られ、指向特性の改善が行われている。

【0017】以上のように本実施例によれば、少なくと も2個以上配列された第1から第Nのマイクロホンユニ ットと、第1から第(N-1)のマイクロホンユニット 度補正装置と、第1から第(N-1)の感度補正装置の 出力信号と第Nのマイクロホンユニットの出力信号とを 入力とする指向性形成手段を設けることにより、各マイ クロホンユニットの感度のばらつきによる指向特性の劣 化を抑制することができる。

【0018】以下、本発明に係る感度補正装置の一実施 例について、図面を参照しながら説明する。

【0019】図2は、本発明に係る感度補正装置の一実 施例のブロック図である。図2において、21は信号人 力端子、22は参照信号入力端子、23と24はそれぞ 30 れ信号の絶対値を算出する第1及び第2の絶対値演算手 段、25は2つの信号の減算を行なう減算手段、26は 信号の符号を検出する符号検出手段、27は信号を定数 倍する乗算手段、28は乗算手段27の出力信号に応じ て入力信号を増幅または減衰する可変信号増幅手段、2 9は信号出力端子である。

【0020】以上のように構成された感度補正装置につ いて、以下その動作を説明する。信号入力端子21へ入 カされた第1~第 (N-1) のマイクロホンユニット L 1~13からの信号は、可変信号増幅手段28により、 乗算手段27からの制御信号の正負に応じて増幅又は減 衰され、その増幅量及び減衰量は該制御信号の大小によ り決定される。可変信号増幅手段28によって増幅また は演奏された信号は信号出力端子29より出力される。 また、可変信号増幅手段28の出力信号は絶対値演算手 段23へも出力され、絶対値流算手段23によりその絶 対値が算出される。

【0021】一方、参照信号入力端子22から入力され た参照信号は、絶対値演算手段24によりその絶対値が 力信号から絶対値演算手段23の出力信号を減算する。 減算手段25の出力は符号検出手段26によりその符 号、すなわち減算手段25の出力が正の場合は+1、負 の場合は-1が出力される。符号検出手段26の出力は 乗算手段27により定数倍され、可変増幅手段28への 制御信号を更新する。

【0022】具体的には、もし参照信号の絶対値のほう が可変増幅手段28により補正された信号の絶対値より も大きい場合、減算手段25の出力は正となり符号検出 手段は土工を出力するため、制御信号は増加する。逆 に、参照信号の絶対値のほうが可変増幅手段28により 補正された信号の絶対値よりも小さい場合は、符号検出 手段は-1を出力するので、制御信号は減少する。制御 信号の更新幅は乗算手段27の定数により決まる。

【0023】このように、参照信号と可変信号増幅手段 28の出力信号との大小に応じて可変信号増幅手段28 の増幅率を決める制御信号を更新するため、この動作を くり返し行なうと可変信号増幅手段28の出力信号と参 照信号とのレベル差が最小になるように可変増幅手段の それぞれの後段に設けられた第1から第(N-1)の感 20 地帯率は収束する。この動作をくりかえし行なうことに より、参照信号と同じレベルの信号を信号出力端子より 得ることができる。

> 【0024】以上のように本実施例によれば、補正の対 象となる信号が入力される信号入力端子と、基準となる 信号が入力される参照信号入力端子と、信号の絶対値を 算出する第1及び第2の絶対値演算手段と、2つの信号 の減算を行なう減算手段と、信号の符号を検出する符号 検出手段と、信号を定数倍する乗算手段と、制御信号に 応じて信号を増幅または減衰する可変信号増幅手段と、 可変信号増幅手段により増幅または減衰された信号を出 力する信号出力端子とを備え、前記信号入力端子は前記 可変信号増幅手段の入力部へ接続され、前記回変信号増 幅手段の出力は前記信号出力端子と第1の絶対値演算手 段の入力へ接続され、また前記参照信号入力端子は第2 の絶対値演算手段の入力へ接続され、第1の絶対値演算 手段及び第2の絶対値演舞手段の出力は前記減算手段の 入力へ接続され、前記減算手段により第2の絶対値演算 手段の出力信号から第1の絶対値演算手段の出力信号が 滅算され、前記減草手段の出力は前記乗算手段の入力へ 接続され、前記乗算手段は前記可変信号増幅手段へ制御 信号を出力することにより、入力信号と参照信号のレベ ルをあわせることができる。

【0025】以下、本発明に係る感度補正装置の他の実 施例について図面を参照しながら説明する。

【0026】図3は、本発明に係る感度補正装置の第2 の実施例のブロック図である。図3に示す精立は基本的 には図2に示したものと同様であり、図2と同一の機能 を有するものには同一の符号を付してその説明を省略す る。図3の構成と図2の構成との差異は、第1及び第2 算出される。減算手段25は、絶対値演算手段24の出 50 の絶対値演算手段23、24の前段にそれぞれオフセッ

ト除去手段33、34を設けたことである。

【0027】マイクロホンユニット11~13の出力信 号にオフセット電圧が加わっている場合に、上記第1の 実施例の感度補正装置では、そのオフセット電圧も含め て感度の補正を行なうため、実際の入力信号のレベルと しては正しく感度が補正されない場合がある。そこで、 本実施例の感度補正装置はオフセット除去装置を設け、 入力信号及び参照信号に含まれるオフセット成分を除去 することにより、オフセット成分が感度補正量に与える 悪影響を抑制することができる。

【0028】以上のように本実施例によれば、感度補正 装置の第1の絶対値演算手段及び第2の絶対値演算手段 のそれぞれの前段にオフセット除去手段を設けることに より、マイクロホンユニットから発生するオフセット電 圧が感度補正量に与える影響を抑制することができる。

【0029】以下、本発明に係る感度補正装置の他の実 施例について、図面を参照しながら説明する。

【0030】図4は、本発明に係る感度補正装置の第3 の実施例のプロック図である。図4に示す構成は基本的 には図2に示したものと同様であり、図2と同一の機能 20 を有するものには同一の符号を付してその説明を省略す る。図4の構成と図2の構成との差異は、第1及び第2 の絶対値演算手段23、24の前段にそれぞれ帯域通過 フィルタ43、44を設けたことである。

【0031】到来音波の波長が、マイクロホンアレイを 構成する筐体等ハードウエアの寸法に対して十分短い場 合、音波の回折現象により各マイクロホンユニットで収 音される音圧にばらつきが生じる場合がある。このよう な場合において感度補正を行なうと、本来のマイクロホ ンユニットの感度のばらつきを補正する動作が疎外され 30 る。そこで、本実施例の感度補正装置では帯域通過フィ ルタを設け、回折現象が起こる周波数帯の信号を、感度 補正時に入力信号及び参照信号から除去することによ り、回折現象が感度補正量に与える影響を抑制すること ができる。

【0032】以上のように本実施例によれば、第1の絶 対値演算手段及び第2の絶対値演算手段のそれぞれの前 段に帯域通過フィルタを設けることにより、到来音波の 回折現象が感度補正量に与える影響を除去することがで きる。

【0033】なお、本発明のアレイマイクロホンは上記 した実施例のみに限定されるものではなく、例えば、上 述した感度補正装置の第2と第3の実施例を組み合わせ . て、第1及び第2の絶対値演算手段23、24の前段に オフセット除去手段と帯域通過フィルターを設けて構成 することも可能である。

#### [0034]

【発明の効果】以上のように、本発明のアレイマイクロ ホンは、第1~第(N-1)の各マイクロホンユニット の後段に第1~第(N 1)の感度補正装置を設け、第 50 43 第1の帯域通過フィルタ

Nのマイクロホンユニットの出力信号を第1の感度補正 装置から第(N-1)の感度補正装置の参照信号として 入力し、第1の感度補正装置から第(N-1)の感度補 正装置の各出力信号のレベルが第Nのマイクロホンユニ ットからの信号レベルと等しくなるように、各マイクロ ホンユニットの感度補正を行なうことにより、マイクロ ホンユニットの感度がばらつきによる指向特性の劣化を 抑制することができる優れたアレイマイクロホン、およ びそのアレイマイクロホンに用いる感度補正装置を実現 10 するものである。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例におけるアレイマイクロホン のブロック図

【図2】本発明に係る感度補正装置の第1の実施例のブ ロック図

【図3】本発明に係る感度補正装置の第2の実施例のブ ロック図

【図4】本発明に係る感度補正装置の第3の実施例のブ ロック図

【図5】(a)は本発明の実施例のアレイマイクロホン における指向性特性図

(b) は従来例のアレイマイクロホンにおける指向性特

【図 6】(a)は従来のアレイマイクロホンのブロック

- (b) は従来の指向性形成手段の一例を示すプロック図
- (c) は従来の指向性形成手段の他の例を示すプロック

#### 【符号の説明】

- 11 第1のマイクロホンユニット
- 12 第2のマイクロホンユニット
- 13 第(N-1)のマイクロホンユニット
- 第Nのマイクロホンユニット
- 15 マイクロホンアレイ
- 16 第1の感度補正装置
- 17 第2の感度補正装置
- 18 第 (N-1) の感度補正装置
- 19 指向性形成手段
- 2.1 信号入力端子
- 22 参照信号人力端子
  - 23 第1の絶対値演算手段
  - 24 第2の絶対値演算手段
  - 25 減算手段
  - 26 符号検出手段
  - 27 乗算手段
  - 28 可变信号增幅手段
  - 29 出力信号端子
  - 33 第1のオフセット除去手段
  - 3.4 第2のオフセット除去手段

-771-

(6)

特開平7-131886

9 44 第2の帯域通過フィルタ

110 信号出力端子

[図1]

**月 第1のマイクロホン** 

12 第2のマイクロホン

ユニット 13 第(N-1)の

マイクロホンユニット 14 第Nのマイクロホン ユニット

15 マイクロホンアレイ

16 第1の感度補正装置 17 第2の感度補正装置 18 第(N-1)の

移度補正裝置 19 指向性形成手段

110 信号用力端子

[图2]

10

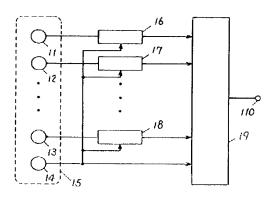
21 信号入力端子 22 参照信号入力端子 23 第1の能対値

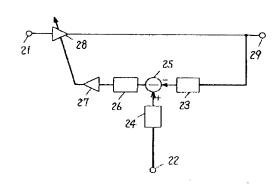
演算手段

第2の絶対値

海算手段 25 減算手段

26 符号使出手段 27 集算手段 28 可変信号增幅手段 29 信号出力端子





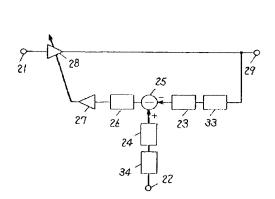
[図3]

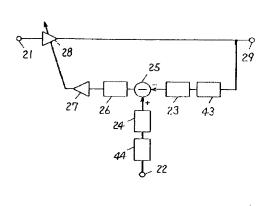
33 第1のアフセット 飲去手政 34 第2のアフセット 除去手段

[図4]

43 第1の帯域通過フィルタ

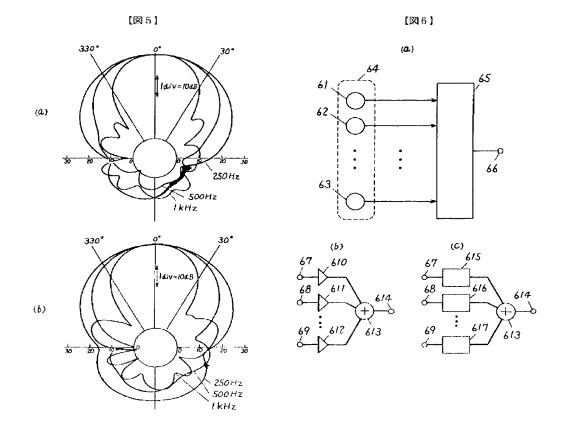
44 第2の帯域通過フィルタ





(7)

特開平7-131886



フロントページの続き

(72)発明者 茨木 悟

大阪府門真市大学門真1006番地 松下電器

產業株式会社内

## THIS PAGE BLANK (USPTO)